



Optimisation de la durée de vie d'un réseau de capteurs vidéos

Jean-François COUCHOT, Ahmed MOSTEFAOUI

Institut FEMTO-ST - Département DISC- Équipe AND

31 Mai 2013

Plan



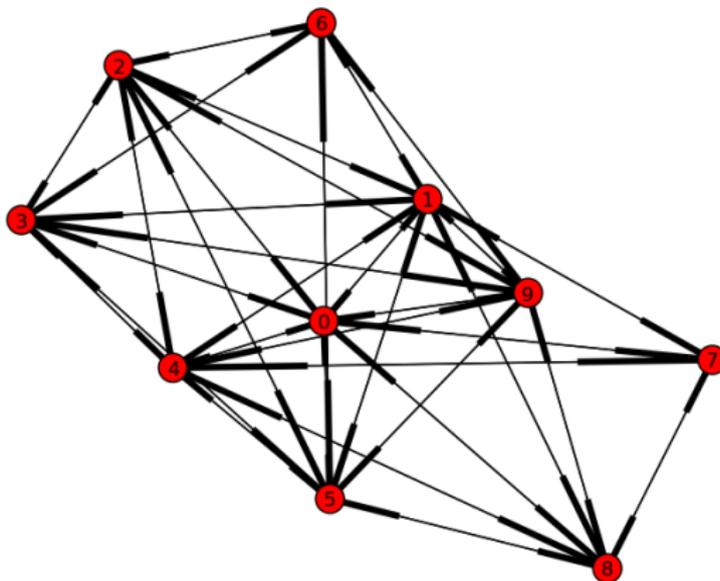
1. Problématique générale
2. Démarche d'optimisation
3. Travaux en cours

Plan



1. Problématique générale
2. Démarche d'optimisation
3. Travaux en cours

Contexte : réseau de capteurs vidéos



- Objectif : maximiser la durée de vie du réseau T_{net}
- Objectif équivalent : minimiser l'inverse $q = \frac{1}{T_{net}}$

Formalisation : réseau et flux



- Article publiée en 2009¹

- Graphe orienté fort. connexe, $a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } l = (i, _) \\ -1 & \text{si } l = (_, i) \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

- V l'ensemble des capteurs vidéos de N .

- Encodage de la vidéo au nœud h au taux R_h , $R_h \geq 0$

\rightsquigarrow Taux de production η_{hi} du nœud i pour la session h

$$\eta_{hi} = \begin{cases} R_h & \text{si } i \text{ est } h \\ -R_h & \text{si } i \text{ est le puits} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

- Flux de la session h dans l'arc l : x_{hl} , $x_{hl} \geq 0$

- Pour y_l la somme des flux dans l : $\forall l \in L \sum_{h \in V} x_{hl} = y_l$

- Conservation du flux : $\forall h \in V, \forall i \in N \sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} = \eta_{hi}$

1. Yifeng He ; Lee, I. ; Ling Guan, "Distributed Algorithms for Network Lifetime Maximization in Wireless Visual Sensor Networks," Circuits and Systems for Video Technology, IEEE Transactions on , vol.19, no.5, pp.704,718, May 2009

Formalisation : réseau et flux



- Article publiée en 2009¹

- Graphe orienté fort. connexe, $a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } l = (i, _) \\ -1 & \text{si } l = (_, i) \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

- V l'ensemble des capteurs vidéos de N .

- Encodage de la vidéo au nœud h au taux R_h , $R_h \geq 0$

\rightsquigarrow Taux de production η_{hi} du nœud i pour la session h

$$\eta_{hi} = \begin{cases} R_h & \text{si } i \text{ est } h \\ -R_h & \text{si } i \text{ est le puits} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

- Flux de la session h dans l'arc l : x_{hl} , $x_{hl} \geq 0$

- Pour y_l la somme des flux dans l : $\forall l \in L \sum_{h \in V} x_{hl} = y_l$

- Conservation du flux : $\forall h \in V, \forall i \in N \sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} = \eta_{hi}$

1. Yifeng He ; Lee, I. ; Ling Guan, "Distributed Algorithms for Network Lifetime Maximization in Wireless Visual Sensor Networks," Circuits and Systems for Video Technology, IEEE Transactions on , vol.19, no.5, pp.704,718, May 2009

Formalisation : énergie



- Puissance d'encodage au nœud i : P_{si} , $P_{si} > 0$.
- Distorsion bornée : $\sigma^2 e^{-\gamma \cdot R_h \cdot P_{sh}^2/3} \leq D_h$.
- Charge initiale du nœud i : B_i
- Puissance dissipée au nœud i :

$$P_{si} + P_{ti} + P_{ri} = P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot y_l + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot y_l \leq q \cdot B_i.$$

Formalisation : énergie



- Puissance d'encodage au nœud i : P_{si} , $P_{si} > 0$.
- Distorsion bornée : $\sigma^2 e^{-\gamma \cdot R_h \cdot P_{sh}^2/3} \leq D_h$.
- Charge initiale du nœud i : B_i
- Puissance dissipée au nœud i :

$$P_{si} + P_{ti} + P_{ri} = P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot y_l + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot y_l \leq q \cdot B_i.$$

Formulation globale



- Trouver R, x, P_s minimisant q t.q.
- $\sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} = \eta_{hi}, \forall h \in V, \forall i \in N$
- $\sum_{h \in V} x_{hl} = y_l, \forall l \in L$
- $\frac{\ln(\sigma^2 / D_h)}{\gamma \cdot P_{sh}^{2/3}} \leq R_h \forall h \in V$
- $P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot y_l + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot y_l \leq q \cdot B_i, \forall i \in N$
- $x_{hl} \geq 0, \forall h \in V, \forall l \in L$
- $R_h \geq 0, \forall h \in V$
- $P_{sh} > 0, \forall h \in V$

Formulation simplifiée



- Trouver R , x , P_s , q_i minimisant $\sum_{i \in N} q_i^2$ t.q.
- $\sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} = \eta_{hi}, \forall h \in V, \forall i \in N$
- $\frac{\ln(\sigma^2/D_h)}{\gamma \cdot P_{sh}^{2/3}} \leq R_h, \forall h \in V$
- $P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot (\sum_{h \in V} x_{hl}) + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot (\sum_{h \in V} x_{hl}) \leq q \cdot B_i, \forall i \in N$
- $\sum_{i \in N} a_{il} \cdot q_i = 0 \forall l \in L$
- $x_{hl} \geq 0, \forall h \in V, \forall l \in L$
- $R_h \geq 0, \forall h \in V$
- $P_{sh} > 0, \forall h \in V$
- $q_i > 0, \forall i \in N$

Plan



1. Problématique générale
2. Démarche d'optimisation
3. Travaux en cours

Multiplicateurs de Lagrange²



- Trouver R, x, P_s, q_i minimisant $\sum_{i \in N} q_i^2$ t.q.
- $\sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} = \eta_{hi}, \forall h \in V, \forall i \in N \rightsquigarrow U_{hi}$
- $\frac{\ln(\sigma^2/D_h)}{\gamma \cdot P_{sh}^{2/3}} \leq R_h, \forall h \in V \rightsquigarrow V_h$
- $P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot (\sum_{h \in V} x_{hl}) + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot (\sum_{h \in V} x_{hl}) \leq q \cdot B_i, \forall i \in N \rightsquigarrow \lambda_i$
- $\sum_{i \in N} a_{il} \cdot q_i = 0 \forall l \in L \rightsquigarrow W_l$
- $x_{hl} \geq 0, \forall h \in V, \forall l \in L$
- $R_h \geq 0, \forall h \in V$
- $P_{sh} > 0, \forall h \in V$
- $q_i > 0, \forall i \in N$

2. Palomar, D.P.; Mung Chiang, "A tutorial on decomposition methods for network utility maximization," Selected Areas in Communications, IEEE Journal on , vol.24, no.8, pp.1439,1451, Aug. 2006

Opérateur de Lagrange

Trouver R , x , P_s , q_i minimisant

$$\begin{aligned} L(R, x, P_s, q, u, v, \lambda, w) = & \sum_{i \in N} q_i^2 + \sum_{h \in V, l \in L} \delta \cdot x_{hl}^2 + \sum_{h \in V} \delta \cdot R_h^2 \\ & + \sum_{h \in V} \sum_{i \in N} u_{hi} \left(\sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} - \eta_{hi} \right) \\ & + \sum_{h \in V} v_h \cdot \left(\frac{\ln(\sigma^2 / D_h)}{\gamma \cdot P_{sh}^{2/3}} - R_h \right) \\ & + \sum_{i \in N} \lambda_i \cdot \left(P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot \left(\sum_{h \in V} x_{hl} \right) \right. \\ & \quad \left. + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot \left(\sum_{h \in V} x_{hl} \right) - q \cdot B_i \right) \\ & + \sum_{l \in L} w_l \cdot \left(\sum_{i \in N} a_{il} \cdot q_i \right) \end{aligned}$$

- $x_{hl} \geq 0, \forall h \in V, \forall l \in L$
- $R_h \geq 0, \forall h \in V$
- $P_{sh} > 0, \forall h \in V$
- $q_i > 0, \forall i \in N$

Opérateur de Lagrange

Trouver R, x, P_s, q_i minimisant

$$\begin{aligned} L(R, x, P_s, q, u, v, \lambda, w) = & \sum_{i \in N} q_i^2 + \sum_{h \in V, l \in L} \delta \cdot x_{hl}^2 + \sum_{h \in V} \delta \cdot R_h^2 \\ & + \sum_{h \in V} \sum_{i \in N} u_{hi} \left(\sum_{l \in L} a_{il} x_{hl} - \eta_{hi} \right) \\ & + \sum_{h \in V} v_h \cdot \left(\frac{\ln(\sigma^2 / D_h)}{\gamma \cdot P_{sh}^{2/3}} - R_h \right) \\ & + \sum_{i \in N} \lambda_i \cdot \left(P_{si} + \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot \left(\sum_{h \in V} x_{hl} \right) \right. \\ & \quad \left. + \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot \left(\sum_{h \in V} x_{hl} \right) - q \cdot B_i \right) \\ & + \sum_{l \in L} w_l \cdot \left(\sum_{i \in N} a_{il} \cdot q_i \right) \end{aligned}$$

- $x_{hl} \geq 0, \forall h \in V, \forall l \in L$
- $R_h \geq 0, \forall h \in V$
- $P_{sh} > 0, \forall h \in V$
- $q_i > 0, \forall i \in N$

Approche itérative : variables duales

- $u_{hi}^{(k+1)} = u_{hi}^{(k)} - \theta^{(k)} \cdot \left(\eta_{hi}^{(k)} - \sum_{l \in L} a_{il} x_{hl}^{(k)} \right)$
- $v_h^{(k+1)} = \max \left\{ 0, v_h^{(k)} - \theta^{(k)} \cdot \left(R_h^{(k)} - \frac{\ln(\sigma^2 / D_h)}{\gamma \cdot (P_{sh}^{(k)})^{2/3}} \right) \right\}$
- $\lambda_i^{(k+1)} = \lambda_i^{(k)} - \theta^{(k)} \cdot \left(q^{(k)} \cdot B_i - \sum_{l \in L} a_{il}^+ \cdot c_l^s \cdot \left(\sum_{h \in V} x_{hl}^{(k)} \right) - \sum_{l \in L} a_{il}^- \cdot c_l^r \cdot \left(\sum_{h \in V} x_{hl}^{(k)} \right) - P_{si}^{(k)} \right)$
- $w_l^{(k+1)} = w_l^{(k+1)} + \theta^{(k)} \cdot \left(\sum_{i \in N} a_{il} \cdot q_i^{(k)} \right)$
- $\theta^{(k)} = \omega / t^{1/2}$

Approche itérative : variables primaires

1. $q_i^{(k)} = \arg \min_{q_i > 0} \left(q^2 + q \cdot \left(\sum_{l \in L} a_{il} w_l^{(k)} - \lambda_i^{(k)} B_i \right) \right)$
2. $P_{sh}^{(k)} = \arg \min_{p > 0} \left(v_h^{(k)} \cdot \frac{\ln(\sigma^2 / D_h)}{\gamma p^{2/3}} + \lambda_h^{(k)} p \right)$
3. $R_h^{(k)} = \arg \min_{r \geq 0} \left(\delta r^2 - v_h^{(k)} \cdot r - \sum_{i \in N} u_{hi}^{(k)} \eta_{hi} \right)$
4. $x_{hl}^{(k)} =$
 $\arg \min_{x \geq 0} \left(\delta \cdot x^2 + x \cdot \sum_{i \in N} \left(\lambda_i^{(k)} \cdot (c_l^s \cdot a_{il}^+ + c^r \cdot a_{il}^-) + u_{hi}^{(k)} a_{il} \right) \right)$

Plan



1. Problématique générale
2. Démarche d'optimisation
3. Travaux en cours



- Validité du remplacement de $\sum_{i \in N} q_i^2$ par $\sum_{i \in N} q_i^2 + \sum_{h \in V, l \in L} \delta \cdot x_{hl}^2 + \sum_{h \in V} \delta \cdot R_h^2$?
- Résultats expérimentaux avec $\delta = 0, 2$
 - $q_i \approx 0, 105$ et $0, 1 \leq R_h \leq 0, 15$
 - $\sum_{i \in N} q_i^2 \approx 0.11$ vs.
 $\sum_{i \in N} q_i^2 + \sum_{h \in V, l \in L} \delta \cdot x_{hl}^2 + \sum_{h \in V} \delta \cdot R_h^2 \geq 0, 20$
 - Non négligeable !

Approche itérative : quelques remarques

1. $q_i^{(k)} = \arg \min_{q_i > 0} \left(q^2 + q \cdot \left(\sum_{l \in L} a_{il} w_l^{(k)} - \lambda_i^{(k)} B_i \right) \right)$
2. $P_{sh}^{(k)} = \arg \min_{p > 0} \left(v_h^{(k)} \cdot \frac{\ln(\sigma^2 / D_h)}{\gamma p^{2/3}} + \lambda_h^{(k)} p \right)$
3. $R_h^{(k)} = \arg \min_{r \geq 0} \left(\delta r^2 - v_h^{(k)} \cdot r - \sum_{i \in N} u_{hi}^{(k)} \eta_{hi} \right)$
4. $x_{hl}^{(k)} = \arg \min_{x \geq 0} \left(\delta \cdot x^2 + x \cdot \sum_{i \in N} \left(\lambda_i^{(k)} \cdot (c_l^s \cdot a_{il}^+ + c^r \cdot a_{il}^-) + u_{hi}^{(k)} a_{il} \right) \right)$

- Toutes les fonctions sont dérivables !
- \rightsquigarrow pour 1. 3. 4., calcul direct du min !
- 2. str. décroissante si $\lambda_h^{(k)} \rightsquigarrow$ l'argmin est infini !
- Convexité de 3. et 4. artificielle ? Arbitraire ?

Approche itérative asynchrone



- Calculs effectués sur chaque nœud : réécriture de

$$w_l^{(k+1)} = w_l^{(k)} + \theta^{(k)} \cdot \left(\sum_{i \in N} a_{il} \cdot q_i^{(k)} \right)$$

- Conditions pour la convergence asynchrone du calcul³
 - Majoration des sous-gradients par une constante C
 - θ : sous la forme ω/t^q avec $3/4 < q \leq 1$
- Premières expérimentations :
 - Pour chaque variable X à modifier :
 $X^{k+1} = f(X^k) \text{ if } \text{random}() < \text{Telse} X^k$
 - Convergence pour

3. Nedić, A., Bertsekas, D. P., & Borkar, V. S. (2001). Distributed asynchronous incremental subgradient methods. *Studies in Computational Mathematics*, 8, 381-407.

Merci

